

中国旅美交通协会（NACOTA）和北京交通大学联合举办二〇〇三年
《交通运输领域华人学者国际会议》

NACOTA代表团成员简介



2003年12月11日至12日



于雷

Lei Yu, Ph.D., P.E.
Department of Transportation Studies
College of Science & Technology
Texas Southern University
3100 Cleburne Avenue
Houston, Texas 77004-9986
(713) 313-7282 (713) 313-1856 (f)
yu_lx@tsu.edu

于雷，博士生导师、教授、博士，现任北方交通大学长江学者奖励计划交通运输规划与管理特聘教授，美国德克萨斯州南方大学交通系主任、终身教授，美国德克萨斯州注册工程师。1963年6月11日出生于中国黑龙江省北安市，1984年毕业于北方交通大学铁道运输管理工程专业，1988年获得日本名古屋工业大学生产系统工程硕士学位，1994年获得加拿大皇后大学交通工程博士学位。1985年至1994年曾先后任职于日本丰田汽车公司，日本东海系统研究所，加拿大皇家军事学院，1994年至今任职于美国德克萨斯州南方大学、北方交通大学。主要研究领域包括智能交通系统技术的开发与应用，城市交通管理与规划，汽车尾气排放控制，大规模交通网络的模拟与优化。现任多个美国交通领域执行委员会的理事或顾问，多个国际交通领域学术组织下属委员会理事，中国旅美交通协会（NACOTA）现任会长。做为项目主持人，正在承担科技部、自然基金、教育部博士点基金以及北京市科委等八个项目，已经完成和正在进行的美国联邦政府、州政府、地方政府和私营机构的科研咨询项目共计二十六项。共发表论文60余篇，科研报告20篇。



刘蓉芳

刘蓉芳博士，新泽西科技学院（NJIT）环境土木工程系，交通专业任教。她同时在该学院交通研究中心任职。刘博士的研究范围包括：交通规划安全问题，交通行为与交通需求模型，以及交通运筹/仿真。

在任教新泽西科技学院之前，刘博士曾从事交通顾问数年，曾管理数个交通项目，有广泛的工业经验。她目前是数个新泽西州交通部项目的项目主持人和研究人员。刘博士积极参与数个专业组织，TRB, APTA, ASCE 以及 APA。刘博士为注册专业工程师和规划师



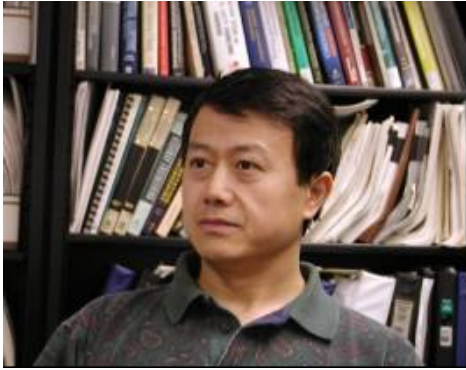
孙小端

Xiaoduan Sun, Ph.D., P.E.

Email: xsun@louisiana.edu

孙小端博士，北京工业大学特聘教授，美国注册土木工程师，美国路易斯安娜大学土木工程系终身教授，同时兼任该大学交通工程及地理信息系统研究中心主任。该中心自 1990 年建立以来曾承担多项交通科研项目，包括路易斯安娜州综合交通运输模型的开发，拉菲耶特市智能交通系统可行性研究，城市规划与交通发展关系的研究，利用 GPS 和 GIS 采集与预测城市交通需求和评价路网服务水平有关的数据，以及应用 GIS 建立路易斯安娜州公路交通事故分析系统等。

孙小端拥有西安公路学院（现长安大学）道路工程学士及硕士学位，美国俄亥俄州立大学(Ohio State University)交通工程博士学位。二十多年来在道路交通工程专业领域里所受的系统教育及积累的工作经验使孙小端熟悉了解道路设计建设和交通规划管理中的各个环节。目前主要研究方向为交通安全，利用先进科研技术采集分析交通数据，城市交通规划，道路交通基础系统管理。2000 年获路易斯安娜大学优秀教授奖。近年来独立主持交通科研项目 14 个，指导研究生 22 名，发表论文及研究报告 20 多篇，任美国 National Cooperative Highway Research Program 项目评审委员会委员，土木工程及交通专业协委员会会员，并应邀担任所在城市交通技术委员会委员，每月定期参与该城市所有重大交通项目的决策分析及实施方案的评审。



易平

Dr. Ping Yi, P.E.
Associate Professor
Department of Civil Engineering
University of Akron
Akron, OH 44325-3905
(330) 972-7294

pyi@uakron.edu

易平博士现任美国阿克伦大学土木工程系交通专业副教授，从事网络控制、交通安全、智能交通及信息系统的教学与科研。易平教授本科毕业于武汉水利电力学院，在华盛顿州立大学获得交通规划硕士学位，在明尼苏达大学获得交通控制博士学位。他曾在明尼阿波罗斯交通管理中心从事高速公路网络的运作、监测、控制及分析工作，并代表明尼苏达交通厅智能交通系统委员会，先后参加了由美联邦主持的多个交通项目的技术开发与测试。从事项目的筹划、开发、设计、运作及现场评估。易平教授先后为阿克伦大学的交通学科开设了多门本科及研究生课程，不仅仅讲解基本理论，还结合工程实践传授高新技术在交通领域里的应用。他亲手创建了交通实验室，并联合工业界为该室配备了先进的网络信号灯控制系统及软件，交通事故数据收集及分析系统，和多种包括图像处理，激光测速测距，数据检测等实验系统。易平教授近年来在交通专业定期刊物和杂志上发表了近 20 篇科学论文，并在各种交通科学报告会和研讨会上发表多篇文献。他现为包括 ITE, ITSA, TRB, ASCE, ASEE 等专业组织的会员，并被聘为美国科学院 IDEA 智能交通委员会专家评委及 TRB 信息与先进技术委员会委员。



张维斌

Wei-Bin Zhang
California PATH Program
Institute of Transportation Studies
University of California at Berkeley
1301 S. 46th Street, Bldg. 452
Richmond, CA 94804
Phone. (510) 231-9538
Fax. (510) 231-9565
wzbzhang@its.berkeley.edu

张维斌是加州大学伯克利分校交通所研究员，他从 1997 初访问加州大学分校起开始涉足智能交通系统，参与创建了加州大学的 California PATH Program，目前任 PATH 公共交通项目负责人和国家快速捷运系统 究所主任。

张维斌的研究方向包括智能交通系统体系与实研技术，系统安全分析，人为因素研究及智能交通系统运输的各类应用。参与并主持了美国联邦政府和加州的若干个大型的 ITS 究项目。1994 年，作为美联邦自动化公路系统集团技术主管，直接参与了由美联邦运输部和通用汽车公司主持的预算为两亿多美元的对自动化公路系统的研究开发项目。1996 年至 1997 年，负责准备受国会委托的自动化公路系统技术可行性试验，主持了由加州大学 PATH 项目、通用汽车公司 (GM)、Delco, 和 Hughes 公司共同研制的自动化车队的演示。1997 年后，张维斌协助创建了一系列 ITS 究项目，如，对公路养护车辆的引导技术的研究，ITS 在公共交通系统中的应用，快速捷运系统的计划，设计和基础技术的开发，信号优先技术，以及汽车防撞安全系统的研究等。

张维斌获北京北方交大学士和硕士学位，任 IEEE 和交通研究协会技术评审工作组和 TRCP 项目工作组委员，APTA 工作组和智能车辆项目 (IVI) 工作组委员。任 IEEE 控制系统技术杂志、智能交通系统期刊、IEEE 和 ASME 美国控制大会、交通研究协会年会和出版物及智能交通系统美国大会的技术审查人员。他还是 ITS AMERICA 国际事务理事会理事和中美协会主席，负责中美在智能交通系统领域的沟通及合作联系。作为中国海外交通学会的发起人，1999 年任该学会副主席。曾任国际中国交通专家协会董事会成员，上任北加州分部主席。



张景平

Edmond Chin-Ping Chang,
Ph.D., P.E. **ITS Program
Manager**
Oak Ridge National Laboratory
P.O. Box 2008, 4500N, MS-
6206 **Oak Ridge, TN 378**

(865) 574-5003
(865) 574-4747 (f)
ecc2005@ornl.gov

张景平，博士，现任美国橡树岭国家实验室工程科学技术部智能交通系统（ITS）项目负责人，常驻华盛顿，负责管理所有橡树岭国家实验室智能交通项目。之前在美国德克萨斯州 A&M 大学 TTI 高级研究人员。在交通工程、交通管理、系统工程、系统开发等方面拥有长达 28 年的国内、国际工作经验，独立或参与发表学术论文 510 篇。是美国德克萨斯州注册工程师，台湾认证土木工程师，国家智能交通综合体系专家，联合国 STAR 和 TOKTEN 开发项目资深顾问，以及多个国际智能交通组织委员：ITE, TRB 人工智能协会、智能交通系统协会、交通流理论与特征协会，美国智能交通标准协议协会，美国智能交通系统体系协会，AASHTO NTCIP 匝道测试工作组，美国 ISO TC204 交通信息与控制系统协会技术指导组、联合运输系统信息管理与控制协会工作指导组及专家组。

专业研究方向包括：智能交通系统，NTCIP，计算机化交通管理与控制系统，公路干线与网络交通信号控制，城市交通系统分析，交通流理论与仿真，微型计算机在交通工程方面的应用，专家系统设计及人工智能。1984 年获美国德克萨斯州 A&M 大学土木工程博士，1979 年获美国俄勒冈州立大学土木工程专业硕士，1978 年获台湾国家 Chiao-Tung 大学交通管理学士。



王亦兵

王亦兵博士，1998 年于清华大学自动化系获得博士学位。他自 1999 年起，在希腊 Crete 科技大学，动态系统与模拟实验室从事博士后研究。王博士的主要研究领域包括：高速公路交通监控，高速公路网络路径诱导，城市交通控制，自动高速公路系统，以及非线性系统。共发表刊物和会议论文 21 篇。

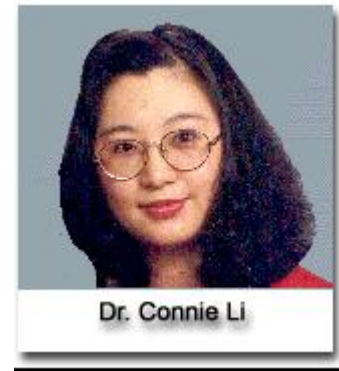


陆 健

John Lu, Ph.D., P.E.
 Department of Civil and Environment
 4202 East Fowler Avenue, ENB 118
 University of South Florida
 Tampa, FL 33620
 Phone: (813) 974-5817
 Fax: (813) 974-2957
lu@sunburn.eng.usf.edu

陆健，博士，博士生导师，现任美国南佛罗里达大学土木和环境工程系交通工程专业终生教授，及任中国南京东南大学交通学院“长江学者奖励计划”特聘教授，同时为美国纽约州和佛罗里达州的注册工程师。陆健博士 1957 年 2 月生于上海，1982 年 2 月毕业于北京钢铁学院自动化系，获学士学位，1984 年 8 月毕业于上海同济大学电气工程系，获硕士学位，随之任教于同济大学道路与交通工程系，从事研究与教学工作。陆健博士 1986 年留学美国，并于 1990 年 8 月在德克萨斯大学奥斯汀校区获交通工程专业的博士学位 (Ph.D.)。1990 年至今，陆健博士先后任职于美国纽约州运输部研究局（研究员），美国阿拉斯加大学（助理教授）和美国南佛罗里达大学（终生教授）。主要研究领域包括交通安全，智能运输系统，交通控制与管理，道路与交通检测技术与仪器等，现任多个美国交通研究领域的技术委员会委员。作为研究项目主持人，陆健博士已完成许多美国联邦政府和州运输部的研究项目，累计科研经费已超过三百万美元，在国际一流专业杂志上发表学术论文 50 多篇，50 多次在各种国际会议上发表论文演说，科研报告 30 多篇，已先后在美国培养 10 多名博士和近 30 名硕士。

陆健博士同时兼任同济大学道路与交通工程系兼职教授和武汉理工大学兼职教授。陆健博士目前在中国承担多项智能运输系统方面的研究项目。



李 晶

Connie Jing Li, Ph.D., P.E.

李景博士是 TranSmart Technologies 公司的创建人、总裁和首席执行官。TranSmart Technologies 是美国有名的交通运输工程咨询公司。TranSmart 有两个主要的业务部门：工程咨询部和信息技术部。TranSmart 总部在威斯康新州的麦迪逊市，两个分部分别位于威斯康新州的米尔瓦克市和伊利诺州的芝加哥市。李博士在智能交通系统、交通工程、道路工程和交通规划领域有超过 12 年的经验。在李博士的领导下，2001 年 TranSmart 公司被美国运输部授予年度杰出少数民族商业奖。美国运输部长 Norman Mineta 向李景博士授奖。

李博士获得清华大学土木工程学士学位、日本东京大学土木工程硕士学位、美国伊利诺大学芝加哥分校土木工程博士学位。

李博士是威斯康新州、伊利诺州、明尼苏达州和亚利桑那州的注册工程师。

李景博士在职业协会中也很活跃。她是美国几个专业组织的委员，如 ITS 学会中西分部、交通运输工程学会威斯康新分部。她也是 ITS America, TRB 和 ITS Minnesota 的分会成员。



周江评

博士生、研究助理

2002年8月至现在，伊利诺大学城市交通中心。

2003年6月至8月，密西根大学CIC学者。

2000年1月至2002年6月，南京大学城市规划设计研究所硕士生、研究助理。

1997年8月至1999年8月，广西交通管理局交通工程师。

1992年7月至1997年6月，天津大学建筑学院本科生。



罗康锦

罗康锦博士，香港科技大学土木工程系副教授。罗康锦博士的研究领域包括：交通信号控制，交通分配，公共交通系统，以及可靠性研究。罗博士目前是智能交通系统杂志的副编辑，同时在包括 TRB, ASCE 城市发展规划，先进交通，等数个国际交通刊物担任编委的职务。罗康锦博士曾获得数个专业奖项，包括2003年东亚交通学会（EASTS）两年一度的杰出论文奖，2001年交通研究使节会议(WCTR)奖，以及2000年香港工程师协会(HKIE)奖。



巫 宁

Senior Lecture
and Ph.D. Supervisor
of Traffic Engineering,
Department of Civil Engineering, Ruhr University
Bochum, Germany

巫宁博士毕业于位于中国上海的同济大学，专业道路和桥梁建筑。他 1989 年在德国的波鸿鲁尔大学获博士学位。他以前在波鸿鲁尔大学任研究科学家，1999 年开始任交通工程理论高级讲师、博士生导师。他教授交通工程和运筹学课程。研究兴趣包括交通流理论、通行能力分析、快速路运营、道路交叉口运营、交通仿真，发表相关的超过 70 篇论文和其它出版物。巫博士是德国道路设施设计和通行能力手册（第一版）的作者之一。他还参与了美国道路通行能手册的研究工作。他是德国道路和交通研究学会的院士，包括各研究分会：交通流和通行能力分析、交通工程计算过程。



毛启明

Andrew C. Mao, P.E.
Director – Traffic and
Transportation Group
Harris County Public
Infrastructure Department

Houston, Texas

毛先生从 1985 年起担任哈里斯郡公共基础设施部交通运输主任，指导以下领域的项目：运输规划、资助项目和政策、交通工程以及各种专项研究，如区域通勤者铁道走廊研究、交通运营和管理、先进的交通管理系统和大都区域网络通讯系统、主干道网络和收费道路运营的智能交通系统研究设计和实施。从 1986 年起，他担任休斯敦 TranStar 的领导组成员（休斯敦 TranStar 是世界著名的交通和紧急管理中心）。从 1998 年起，毛先生作为哈里斯郡任命的代表同时担任休斯敦-嘎维斯顿区域议会（为 8 郡区域大都市规划组织）技术顾问委员会委员。他是国家标准委员会关于先进交通控制器的主席，同时担任各种国家级委员会的成员，如 ATC 联合委员会，API 委员会等等。作为美国联邦公路管理局 CLAIRE 项目组成员，和来自其他大学、研究机构和城市的成员，一起实施集成、自适应、基于人工智能的拥挤管理系统。毛先生一直担任休斯敦大学土木工程系的兼职教授，是 ITS America 和 ITE 会员。毛先生最近被 AASHTO-ITE-NEMA 和 FHWA 任命服务于 ITS 标准开发、维护和实施委员会，在 90 天内设计一个国家战略规划，用于建立第三代的计划和资助要求，以指导智能交通系统标准在 2004 至 2006 年时期内的开发、增强和实施。在 2003 年 10 月亚特兰大召开的 ATC 联合委员会会议上，毛先生被任命为 ATC 联合委员会主席，任期两年，这一任命以被由 ITE、AASHTO 和 NEMA 联合组成的 SDOS 确认。



赵胜川

日本财团法人计量计划研究所
Tel: 81-3-3268-9932
Fax: 81-3-5229-8081
zhao_shengchuan@hotmail.com
szhao@ibs.or.jp

1983年毕业于北方交通大学铁道运输与管理系，1986年同大学研究生毕业，1996年获得日本东京大学城市规划专业博士学位。1997年获取日本学术振兴会奖励金到美国 University of Texas at Austin 做高级访问学者，现任日本财团法人计量计划研究所研究员。现在主要研究领域和方向为：城市规划，交通政策与规划，轨道交通规划，智能交通系统。

在日期间，任日本国土交通省交通需求预测模型委员会委员，日本土木学会土木计划学委员会论文评委，智能交通系统（ITS）研究会委员，日本交通工程研究会交通模拟委员会委员，多次筹备与组织中日城市规划与建设研讨会，世界银行城市开发研讨会，东盟国家交通政策与城市开发会议等国际会议，并主持交通与运输国际会议(ICTTS)讨论。

近年来，先后在国际会议上发表论文近 20 篇，独立或和他人合作出版《交通量预测手册》(日本土木工程学会)，《A Study on Route Choice Behavior in Response to Traffic Information Using Drivers' Perception》(日本交通政策研究会)等。1995 年获日本交通政策研究会青年科学家奖。赵胜川博士自 2001 年起任北方交通大学顾问教授。

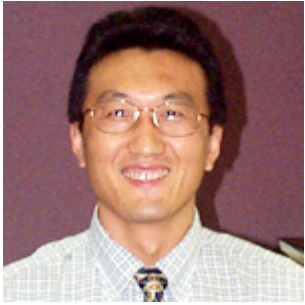


赵放

赵放博士是佛罗里达国际大学土木和环境工程系终身教授，注册工程师。她同时担任莱曼交通研究中心的副主任。赵博士在北京建工学院获土木工程学士学位，在美国卡内基麦隆大学（Carnegie Mellon University）获硕士和博士学位。

赵博士的研究领域包括：地理信息系统、交通规划、公交规划和运营、新型公交技术、人工神经网络、基于知识的专家系统、优化技术、数据分析和系统建模。在过去 5 年内，赵博士在学术刊物和会议论文集发表了 30 篇论文，作为项目负责人，研究项目资金超过 150 万美元。

赵博士是美国交通研究局新技术和系统委员会、公交规划和发展委员会的成员，也是很多工程方面的学术刊物的审稿人。



高士新

shixin.gao@h-gac.com

高士新, 1990年畢業于東北師大的環境科學系. 畢業後曾在黑龍江省林科院從事科研工作五年. 他于1995年8月在愛荷華大學(The University of Iowa) 獎學金的資助下赴美繼續學習. 在此後的近兩年的時間裡, 他勤奮刻苦地就學于該校的城市與區域規劃系, 并于1997年夏以優異的成績獲得了該系授予的交通規劃專業的碩士學位. 他憑借他自己優異成績和他在校內從事過研究助理及他在當地城市規劃機構做規劃實習生的經驗和表現, 經過面試和考核, 他在即將畢業之際同時收到了來自三個不同地區的城市區域規劃機構的工作聘請. 從1997年夏至2001年秋, 曾就任助理交通規劃師和副交通規劃師于俄克拉荷馬州俄克拉荷馬市的地區規劃協調機構 (Association of Central Oklahoma Governments, www.acogok.org). 從2001年秋至今, 他受聘就職于得德克薩斯州休斯頓地區城市區域規劃機構 (Houston-Galveston Area Council, www.h-gac.com), 做為高級交通規劃師, 從事休斯頓地區八個郡的交通預測和規劃工作. 他在美國從事地區和城市交通規劃六年多, 積累了大量的實際工作經驗, 熟悉從交通流量預測到遠期及近期交通規劃的制訂和具體實施的整個過程. 他于1997年加入美國規劃協會 (American Planning Association), 并于2000年5月通過了美國規劃師的資格認證考試而成為美國規劃協會資格認證的規劃師 (AICP, American Institute of Certified Planner).